

TD 1

Exercice 1

Comment s'écrivent les équations de Maxwell dans le vide ?

a. $\text{div } \vec{E} = 0$	$\overrightarrow{\text{rot}}(\vec{E}) = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$	$\text{div}(\vec{B}) = 0$	$\overrightarrow{\text{rot}}(\vec{B}) = \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$
b. $\text{div } \vec{E} = 0$	$\overrightarrow{\text{rot}}(\vec{E}) = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$	$\text{div}(\vec{B}) = 0$	$\overrightarrow{\text{rot}}(\vec{B}) = \vec{j} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$
c. $\text{div } \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$	$\overrightarrow{\text{rot}}(\vec{E}) = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$	$\text{div}(\vec{B}) = 0$	$\overrightarrow{\text{rot}}(\vec{B}) = \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$

Exercice 2

1. La 3^{em} équation de Maxwell nous dit que $\overrightarrow{\text{rot}}\vec{E}$ est égale à : a. 0 , b. $-\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$, c. $\frac{\rho}{\epsilon_0}$
2. L'équation de Maxwell $\text{div}\vec{B}=0$ signifie que :
 - a. Les lignes du champ magnétique \vec{B} divergent
 - b. Le champ \vec{B} est à flux conservatif
 - c. Le champ \vec{B} varie en fonction du temps
3. Le terme $\epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$ représente :
 - a. Un courant de conduction
 - b. Un courant de déplacement
 - c. Un courant de dérive

Exercice 3

Soit, dans le vide, un champ électrique de composantes :

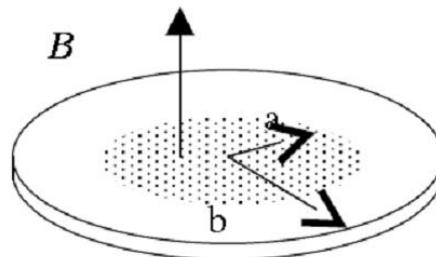
$$E_x = 0, E_y = 0, E_z = E_0 e^{(\alpha t - \beta x)}$$

1. Calculer sa divergence et son rotationnel.
2. En déduire les composantes du champ magnétique \vec{B} qui l'accompagne.
3. Calculer $\text{div}\vec{B}$ et $\overrightarrow{\text{rot}}\vec{B}$
4. Quelle relation doit lier α et β pour que soient satisfaites les équations de Maxwell.

Exercice 4

Un disque conducteur, de conductivité σ , de rayon b et d'épaisseur « faible » e est plongé dans un champ $\vec{B} = B_0 \cos(\omega t) \vec{e}_z$ localisé dans un cylindre de rayon $a < b$ et nul ailleurs (figure 1). On convient de négliger le champ créé par le courant induit.

1. Donner l'équation de Maxwell relative à l'induction sous forme locale et intégrale.
2. Utiliser la forme intégrale de l'équation précédente et déterminer l'expression du champ électromoteur induit dans les deux cas suivants : $r < a$ et $a < r < b$.





TD 1

Solution

Exercice 1

Réponse a :

Exercice 2

1. La 3e équation de Maxwell nous dit que $\overrightarrow{\text{rot}}\vec{E}$ est égale à : $b. -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$
2. L'équation de conservation de la charge s'écrit : $b. \text{div}\vec{j} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$
3. L'équation de Maxwell $\text{div}\vec{B} = 0$ signifie que : Le champ \vec{B} est à flux conservatif
4. Le terme $\epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$ représente : Un courant de déplacement

Exercice 3

Soit, dans le vide, un champ électrique de composantes :

$$E_x = 0, \quad E_y = 0, \quad E_z = E_0 e^{(\alpha t - \beta x)}$$

La divergence : on a immédiatement

$$\text{div}\vec{E} = 0 \quad \text{puisque'on est dans le vide } \rho = 0$$

Le rotationnel. a pour composantes

$$\overrightarrow{\text{rot}}\vec{E} = \begin{cases} (\overrightarrow{\text{rot}}\vec{E})_x = \frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} = 0 \\ (\overrightarrow{\text{rot}}\vec{E})_y = \frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x} = \beta E_z \\ (\overrightarrow{\text{rot}}\vec{E})_z = \frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} = 0 \end{cases}$$

\vec{B} n'a de composante non nulle que B_y (\vec{E} est suivant z , la direction de propagation suivant x)

$$\text{La loi de Faraday donne: } \overrightarrow{\text{rot}}\vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \Rightarrow \frac{\partial B_y}{\partial t} = -\beta E_z = -\beta E_0 e^{(\alpha t - \beta x)}$$

Si on élimine un champ constant qui ne se propage pas :

$$B_y = -\frac{\beta}{\alpha} E_0 e^{(\alpha t - \beta x)}$$

$$\text{D'où : } \text{div}\vec{B} = \frac{\partial B_y}{\partial y} = 0$$

Il vient d'autre part :

$$\overrightarrow{\text{rot}}\vec{B} = \begin{cases} (\overrightarrow{\text{rot}}\vec{B})_x = \frac{\partial B_z}{\partial y} - \frac{\partial B_y}{\partial z} = 0 \\ (\overrightarrow{\text{rot}}\vec{B})_y = \frac{\partial B_x}{\partial z} - \frac{\partial B_z}{\partial x} = 0 \\ (\overrightarrow{\text{rot}}\vec{B})_z = \frac{\partial B_y}{\partial x} - \frac{\partial B_x}{\partial y} = \frac{\beta^2}{\alpha} E_0 e^{(\alpha t - \beta x)} = \frac{\beta^2}{\alpha} E_z \end{cases}$$

TD 1

Le théorème d'Ampère nous impose d'avoir :

$$(\overline{\text{rot}}\vec{E})_z = \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial E_z}{\partial t} \text{ soit } \frac{\beta^2}{\alpha} E_z = \mu_0 \epsilon_0 \alpha E_z$$

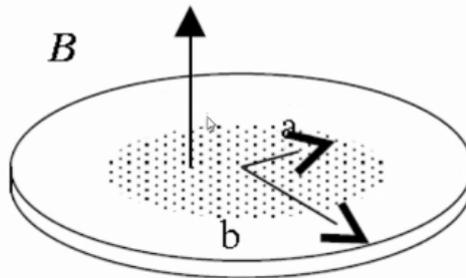
Pour que les équations de Maxwell soient satisfaites il faut que :

$$\alpha^2 = \mu_0 \epsilon_0 \beta^2 = c^2 \beta^2 \quad \text{où } c \text{ est la vitesse de la lumière.}$$

Exercice 4

7) Montrer que la valeur moyenne de cette puissance est :

$$\langle P_j \rangle = \frac{\pi \gamma \omega^2 B_0^2 e a^4}{16}$$



1*) En utilisant la symétrie, préciser la direction du champ électromoteur induit.

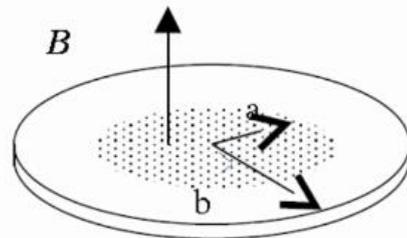
\vec{B} Est contenu dans le plan (\vec{e}_r, \vec{e}_z)

Donc (\vec{e}_r, \vec{e}_z) est un plan d'antisymétrie donc $\vec{E} = E \vec{e}_\theta$

2) Donner l'équation de Maxwell relative à l'induction sous forme locale et intégrale.

$$\overline{\text{rot}}\vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\oint \vec{E} d\vec{l} = -\frac{\partial}{\partial t} \iint \vec{B} d\vec{S}$$



TD 1

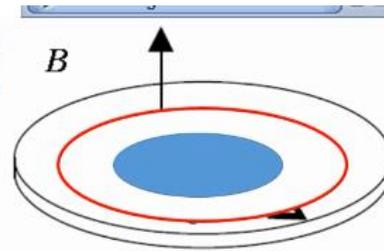
3) Utiliser la forme intégrale de l'équation précédente et déterminer l'ex-
 champ électromoteur induit dans les deux cas suivants : $r < a$ et $a < r < b$.

➤ Cas $r < a$

$$\oint \vec{E} d\vec{l} = -\frac{\partial}{\partial t} \iint \vec{B} d\vec{S} \Rightarrow r < a \quad E(\rho, t) 2\pi\rho = -\frac{dB}{dt} \pi\rho^2$$

$$\vec{E}(\rho, t) = \frac{\rho\omega B_{0m} \sin(\omega t)}{2} \vec{e}_\theta$$

$$\vec{E}(\rho, t) = -\frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$$



➤ Cas $a < r < b$

$$\oint \vec{E} d\vec{l} = -\frac{\partial}{\partial t} \iint \vec{B} d\vec{S} \Rightarrow r < a \quad E(\rho, t) 2\pi\rho = -\frac{dB}{dt} \pi a^2$$

$$\vec{E}(\rho, t) = \frac{a^2 \omega B_{0m} \sin(\omega t)}{2\rho} \vec{e}_\theta$$

